

3. Regularne plohe u prostoru \mathbb{R}^3

U ovom poglavlju definirati ćemo pojам regularne plohe u prostoru \mathbb{R}^3 , koju ćemo označavati sa M . U nastavku ćemo proučavati geometrijska svojstva regularne plohe. Ponekad ćemo regularnu plohu M zvati kraće ploha M .

3.1 Regularna parametrizacija plohe. Tangencijalna ravnina

Prije nego li definiramo regularnu parametrizaciju plohe, podsjetimo se pojma otvorenog skupa u ravnini \mathbb{R}^2 .

- ♦ Kažemo da je podskup $U \subseteq \mathbb{R}^2$ otvoren ako za svaku točku $(a,b) \in U$ postoji realan broj $\varepsilon > 0$ takav da za bilo koji $(x,y) \in U$ vrijedi: $(x-a)^2 + (y-b)^2 < \varepsilon^2$.

Drugim rječima, za podskup $U \subseteq \mathbb{R}^2$ kažemo da je otvoren ako svaka točka $(a,b) \in U$ ima kružnu okolinu koja je sadržana u U .

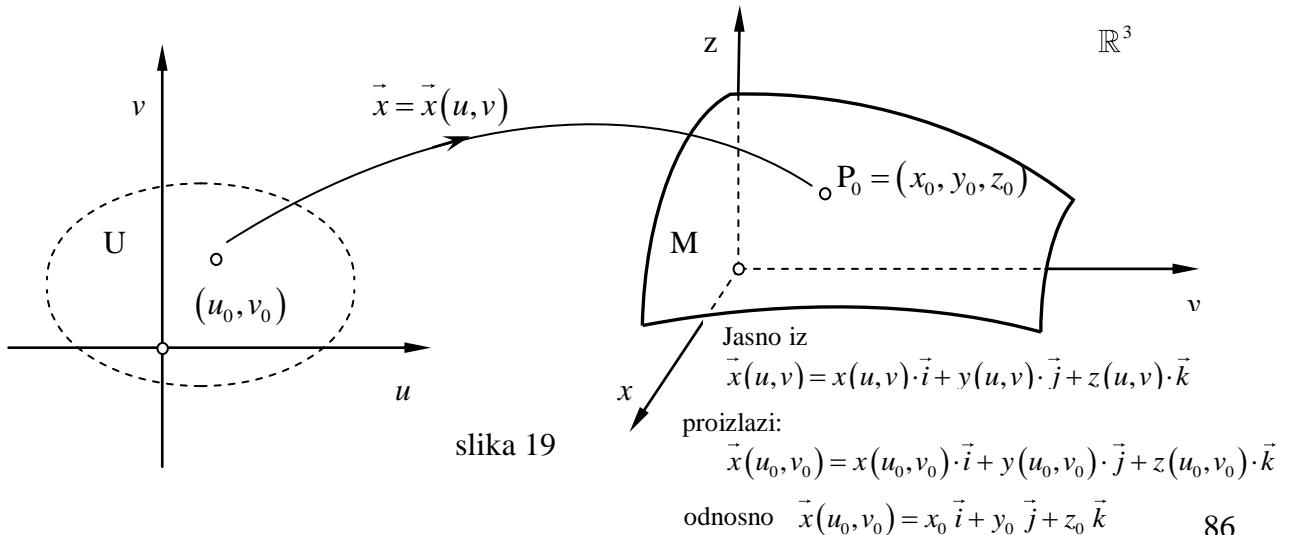
Primjeri

- $U_1 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 < 1\}$ je otvoren skup,
- $U_2 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 \leq 1\}$ nije otvoren skup,
- $U_3 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 > 1\}$ je otvoren skup,
- $U_4 = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid 1 < x < 2, 3 < y < 5\}$ je otvoren skup,

Definicija 3.1.1

Regularna parametrizacija plohe $M \subset \mathbb{R}^3$ je glatko preslikavanje $\vec{x}: U \rightarrow \mathbb{R}^3$, $\vec{x} = \vec{x}(u,v)$, $(u,v) \in U$ nekog nepraznog otvorenog podskupa $U \subseteq \mathbb{R}^2$ (gdje je \mathbb{R}^2 uv -ravnina) u prostor \mathbb{R}^3 takvo da je:

$$\vec{x}_u(u,v) \times \vec{x}_v(u,v) \neq \vec{0} \quad \text{za svaki } (u,v) \in U.$$



Pritom je $\vec{x} = \vec{x}(u, v)$ opći zapis vektorske jednadžbe regularne plohe M u prostoru \mathbb{R}^3 .

- ♦ Uzimajući u obzir $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$ ortonormiranu bazu vektorskog prostora \mathbb{R}^3 , imamo da se vektorska funkcija $\vec{x}: U \rightarrow \mathbb{R}^3$, $\vec{x} = \vec{x}(u, v)$, $(u, v) \in U$ zadaje sa tri skalarne funkcije $x(u, v)$, $y(u, v)$ i $z(u, v)$ (po dvjema varijablama u i v) izrazom:

$$\vec{x}(u, v) = x(u, v) \cdot \vec{i} + y(u, v) \cdot \vec{j} + z(u, v) \cdot \vec{k} \quad (89)$$

koji nazivamo vektorskog jednadžbom regularne plohe M prostoru \mathbb{R}^3 .

Iz izraza (89) proizlazi da su parametarske jednadžbe regularne plohe M prostoru \mathbb{R}^3 dane sa:

$$x = x(u, v), \quad y = y(u, v), \quad z = z(u, v) \quad (90)$$

za svaki $(u, v) \in U$.

Ponovimo, za vektorskiju funkciju zadalu vektorskog jednadžbom (89) se uvjet regularnosti izražava uvjetom:

$$\vec{x}_u(u, v) \times \vec{x}_v(u, v) \neq \vec{0} \quad \text{ili ekvivalentno} \quad |\vec{x}_u(u, v) \times \vec{x}_v(u, v)| \neq 0 \quad \text{za svaki } (u, v) \in U.$$

Pritom se uvjetom regularnosti podrazumijeva da je u svakoj točki regularne plohe $M \subset \mathbb{R}^3$ definirana tangencijalna ravnina (vidi definiciju 3.1.4).

Često ćemo koristiti svojstvo poistovjećivanja vektorske funkcije (89) sa uređenom trojkom pripadnih skalarnih funkcija $x(u, v)$, $y(u, v)$ i $z(u, v)$ te ćemo podrazumijevati da je:

$$x(u, v) \cdot \vec{i} + y(u, v) \cdot \vec{j} + z(u, v) \cdot \vec{k} = (x(u, v), y(u, v), z(u, v)).$$

Nadalje, vektorskog jednadžbom (89) je svakoj točki (u, v) iz nepraznog otvorenog podskupa $U \subseteq \mathbb{R}^2$ jednoznačno pridružena točka $P = (x, y, z)$ na plohi M, pri čemu su x , y i z dani parametarskim jednadžbama (90) - vidi sliku 19.

Komentar 3.1.2

Promatrajmo sada uvjet regularnosti plohe M

$$\vec{x}_u(u, v) \times \vec{x}_v(u, v) \neq \vec{0}, \quad \text{koji ćemo skraćeno pisati} \quad \vec{x}_u \times \vec{x}_v \neq \vec{0} \quad \text{za svaki } (u, v) \in U.$$

Pritom su parcijalne derivacije vektorske funkcije $\vec{x} = \vec{x}(u, v)$ plohe M, dane sa:

$$\vec{x}_u = \vec{x}_u(u, v) = x_u(u, v) \cdot \vec{i} + y_u(u, v) \cdot \vec{j} + z_u(u, v) \cdot \vec{k} = x_u \cdot \vec{i} + y_u \cdot \vec{j} + z_u \cdot \vec{k},$$

$$\vec{x}_v = \vec{x}_v(u, v) = x_v(u, v) \cdot \vec{i} + y_v(u, v) \cdot \vec{j} + z_v(u, v) \cdot \vec{k} = x_v \cdot \vec{i} + y_v \cdot \vec{j} + z_v \cdot \vec{k}.$$

Uzimajući u obzir da je

$$\vec{x}_u \times \vec{x}_v = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_u & y_u & z_u \\ x_v & y_v & z_v \end{vmatrix} = (y_u z_v - z_u y_v) \cdot \vec{i} + (z_u x_v - x_u z_v) \cdot \vec{j} + (x_u y_v - y_u x_v) \cdot \vec{k}$$

ili

$$\vec{x}_u \times \vec{x}_v = \begin{vmatrix} y_u & z_u \\ y_v & z_v \end{vmatrix} \cdot \vec{i} + \begin{vmatrix} z_u & x_u \\ z_v & x_v \end{vmatrix} \cdot \vec{j} + \begin{vmatrix} x_u & y_u \\ x_v & y_v \end{vmatrix} \cdot \vec{k}$$

dobivamo da je $\vec{x}_u \times \vec{x}_v \neq \vec{0}$ ako i samo ako je $\begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_u & y_u & z_u \\ x_v & y_v & z_v \end{vmatrix} \neq \vec{0}$, odnosno ako je barem jedna

minora drugog reda različita od nule, što se iskazuje uvjetom da je rang matrice $\begin{bmatrix} x_u & y_u & z_u \\ x_v & y_v & z_v \end{bmatrix}$

jednak 2 i pišemo:

$$\vec{x}_u \times \vec{x}_v \neq \vec{0} \iff \text{rang } \begin{bmatrix} x_u & y_u & z_u \\ x_v & y_v & z_v \end{bmatrix} = 2.$$

Podsjetimo se, rang matrice je jednak redu najveće minore različite od nule, stoga je rang matrice jednak 2 ako i samo ako postoji barem jedna minora drugog reda (tj. minora formata 2×2) različita od nule.

Komentar 3.1.3

Neka je $U \subseteq \mathbb{R}^2$ neprazni otvoreni podskup uv -ravnine i neka je $\vec{x}: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ regularna parametrizacija plohe M u \mathbb{R}^3 zadana vektorskog jednadžbom:

$$M \dots \vec{x}(u, v) = x(u, v) \cdot \vec{i} + y(u, v) \cdot \vec{j} + z(u, v) \cdot \vec{k}$$

za svaki $(u, v) \in U$, gdje je $\vec{x}_u(u, v) \times \vec{x}_v(u, v) \neq \vec{0}$.

Varijable u i v zovemo *parametrima*, a uv -ravninu *parametarskom ravninom*. Uočimo sljedeće:

↗ ako parametar v fiksiramo, tj. za $v = v_0$, gdje je $v_0 = \text{konst.}$ (fiksiran realan broj), onda iz vektorske jednadžbe plohe M proizlazi vektorska jednadžba krivulje:

$$\mathcal{C}_u \dots \vec{\alpha}(u) = \vec{x}(u, v_0) = x(u, v_0) \cdot \vec{i} + y(u, v_0) \cdot \vec{j} + z(u, v_0) \cdot \vec{k} = (x(u, v_0), y(u, v_0), z(u, v_0)),$$

koju nazivamo u -krivuljom i analogno

↗ ako parametar u fiksiramo, tj. za $u = u_0$, gdje je $u_0 = \text{konst.}$ (fiksiran realan broj), onda iz vektorske jednadžbe plohe M proizlazi vektorska jednadžba krivulje:

$$\mathcal{C}_v \dots \vec{\beta}(v) = \vec{x}(u_0, v) = x(u_0, v) \cdot \vec{i} + y(u_0, v) \cdot \vec{j} + z(u_0, v) \cdot \vec{k} = (x(u_0, v), y(u_0, v), z(u_0, v)),$$

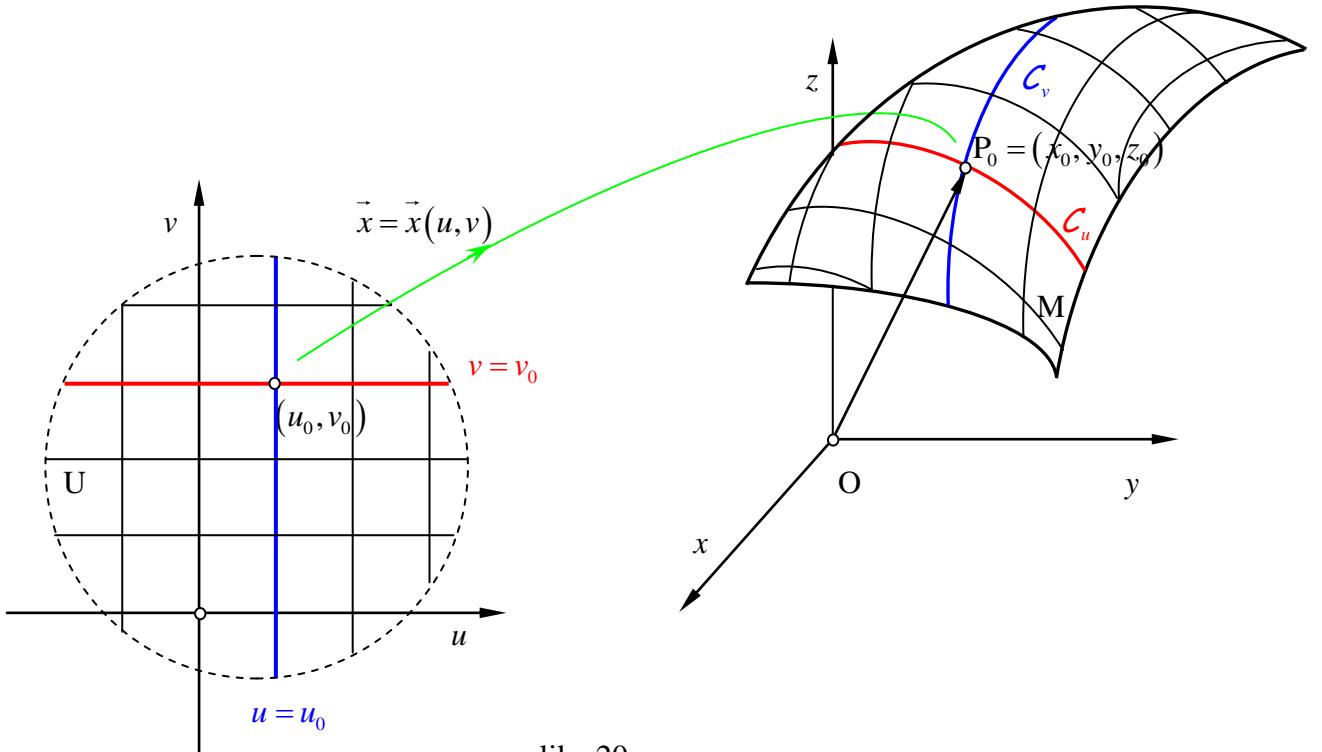
koju nazivamo v -krivuljom;

☞ ako su parametri u i v istovremeno fiksirani, tj. za $u = u_0$ i $v = v_0$, gdje je $u_0 = \text{konst.}$, $v_0 = \text{konst.}$, onda iz vektorske jednadžbe plohe M dobivamo radij-vektor:

$$\vec{x}(u_0, v_0) = x(u_0, v_0) \cdot \vec{i} + y(u_0, v_0) \cdot \vec{j} + z(u_0, v_0) \cdot \vec{k},$$

koji je jednoznačno pridružen točki $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ plohe M , pri čemu je:

$$x_0 = x(u_0, v_0), \quad y_0 = y(u_0, v_0), \quad z_0 = z(u_0, v_0).$$



slika 20

Drugim rječima, ako je točki (u_0, v_0) iz nekog nepraznog otvorenog podskupa $U \subseteq \mathbb{R}^2$ pridružena neka točka $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ plohe M , onda se za varijabilan parametar u i fiksirani parametar $v = v_0$ dobiva u -krivulja \mathcal{C}_u na plohi M i analogno se za fiksirani parametar $u = u_0$ i varijabilni parametar v dobiva v -krivulja \mathcal{C}_v na plohi M . Pritom je $\mathcal{C}_u \cap \mathcal{C}_v = P_0$ (vidi sliku 20).

☞ Krivulje \mathcal{C}_u i \mathcal{C}_v nazivamo parametarskim (ili koordinatnim) krivuljama na plohi M ili kraće u -krivuljom, odnosno v -krivuljom.

Budući da $u_0 = \text{konst.}$ i $v_0 = \text{konst.}$ mogu poprimiti različite (konstantne) realne vrijednosti, imamo da će ploha M biti prekrivena s dva jednoparametarska skupa krivulja (tj. dvije familije \mathcal{C}_u i \mathcal{C}_v krivulja), koje na plohi M tvore **parametarsku ili koordinatnu mrežu**.

Vratimo se na vektorsku jednadžbu regularne plohe:

$$\mathbf{M} \dots \vec{x}(u, v) = x(u, v) \cdot \vec{i} + y(u, v) \cdot \vec{j} + z(u, v) \cdot \vec{k},$$

gdje je $\vec{x}_u(u, v) \times \vec{x}_v(u, v) \neq \vec{0}$ za svaki $(u, v) \in U$.

Pritom je $\vec{x}: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ regularna parametrizacija plohe $M \subset \mathbb{R}^3$, gdje je U neprazni otvoreni podskup uv -ravnine.

Parcijalne derivacije (prvog reda) vektorske funkcije $\vec{x}: U \rightarrow \mathbb{R}^3$, $\vec{x} = \vec{x}(u, v)$, $(u, v) \in U$ su također vektorske funkcije, koje su definirane sa:

$$\left. \begin{aligned} \vec{x}_u(u, v) &= x_u(u, v) \cdot \vec{i} + y_u(u, v) \cdot \vec{j} + z_u(u, v) \cdot \vec{k} \\ \vec{x}_v(u, v) &= x_v(u, v) \cdot \vec{i} + y_v(u, v) \cdot \vec{j} + z_v(u, v) \cdot \vec{k} \end{aligned} \right\} \quad (91)$$

Neka su parametri u i v istovremeno fiksirani, tj. neka je $u = u_0$ i $v = v_0$, $u_0, v_0 \in \mathbb{R}$.

Tada iz izraza (91) dobivamo vektore: $\vec{x}_u(u_0, v_0) = \frac{\partial \vec{x}}{\partial u}(u_0, v_0)$ i $\vec{x}_v(u_0, v_0) = \frac{\partial \vec{x}}{\partial v}(u_0, v_0)$.

S druge strane promatrajmo vektorske jednadžbe parametarskih krivulja \mathcal{C}_u i \mathcal{C}_v na plohi M :

$$\mathcal{C}_u \dots \vec{\alpha}(u) = \vec{x}(u, v_0) \left(= x(u, v_0) \cdot \vec{i} + y(u, v_0) \cdot \vec{j} + z(u, v_0) \cdot \vec{k} \right),$$

$$\mathcal{C}_v \dots \vec{\beta}(v) = \vec{x}(u_0, v) \left(= x(u_0, v) \cdot \vec{i} + y(u_0, v) \cdot \vec{j} + z(u_0, v) \cdot \vec{k} \right),$$

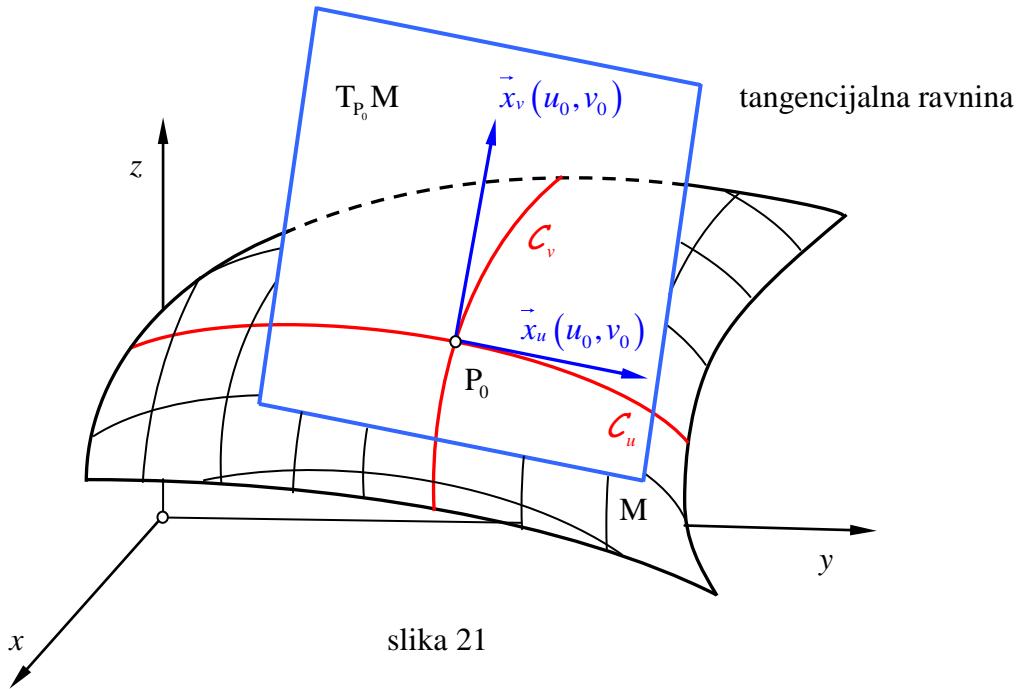
gdje je $P_0 = \mathcal{C}_u \cap \mathcal{C}_v$, $P_0 = (x_0, y_0, z_0) \in M$. Tada je

$$\vec{\alpha}'(u_0) = \frac{\partial \vec{x}}{\partial u}(u_0, v_0) = \vec{x}_u(u_0, v_0) \quad \text{vektor tangente na krivulju } \mathcal{C}_u \text{ u točki } P_0 = (x_0, y_0, z_0),$$

$$\vec{\beta}'(v_0) = \frac{\partial \vec{x}}{\partial v}(u_0, v_0) = \vec{x}_v(u_0, v_0) \quad \text{vektor tangente na krivulju } \mathcal{C}_v \text{ u točki } P_0 = (x_0, y_0, z_0).$$

Lako se vidi da se vektor tangente na krivulju \mathcal{C}_u u točki $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ dobiva iz parcijalne derivacije vektorske jednadžbe plohe po parametru "u" u točki (u_0, v_0) i analogno da se vektor tangente na krivulju \mathcal{C}_v u (istoj) točki $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ dobiva iz parcijalne derivacije vektorske jednadžbe plohe po parametru "v" u točki (u_0, v_0) .

\Rightarrow Iz uvjeta regularnosti plohe proizlazi: $\vec{x}_u(u_0, v_0) \times \vec{x}_v(u_0, v_0) \neq \vec{0}$, što se interpretira da su vektori $\vec{x}_u(u_0, v_0)$ i $\vec{x}_v(u_0, v_0)$ linearno nezavisni u točki $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ na plohi M pa oni u točki P_0 razapinju ravninu, koju ćemo nazvati tangencijalnom ravninom (slika 21).



Definicija 3.1.4

Neka je $\vec{x}: U \rightarrow \mathbb{R}^3$ regularna parametrizacija plohe M u \mathbb{R}^3 dana sa:

$$M \dots \vec{x}(u, v) = x(u, v) \cdot \vec{i} + y(u, v) \cdot \vec{j} + z(u, v) \cdot \vec{k},$$

$\vec{x}_u(u, v) \times \vec{x}_v(u, v) \neq \vec{0}$ za svaki $(u, v) \in U$ i neka je $P_0 = (x_0, y_0, z_0) \in M$.

$$(Jasno: \quad x_0 = x(u_0, v_0), \quad y_0 = y(u_0, v_0), \quad z_0 = z(u_0, v_0)).$$

Tada vektori $\vec{x}_u(u_0, v_0)$ i $\vec{x}_v(u_0, v_0)$ u točki $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ plohe M razapinju **tangencijalnu ravninu**, koju ćemo označavati sa $T_{P_0} M$.

Primijetimo da su u točki $P_0 = (x_0, y_0, z_0) \in M$ jednoznačno određena dva međusobno suprotna vektora $\vec{x}_u(u_0, v_0) \times \vec{x}_v(u_0, v_0)$ i $\vec{x}_v(u_0, v_0) \times \vec{x}_u(u_0, v_0)$ (različita od nul-vektora) koji su ujedno ortogonalni na tangencijalnu ravninu $T_{P_0} M$ u točki P_0 .

Definicija 3.1.5

U točki $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ na plohi M definira se **jedinični vektor plošne normale** (ili jedinična normala regularne plohe) izrazom:

$$\vec{n}(u_0, v_0) = \frac{\vec{x}_u(u_0, v_0) \times \vec{x}_v(u_0, v_0)}{\left| \vec{x}_u(u_0, v_0) \times \vec{x}_v(u_0, v_0) \right|},$$

gdje je $\vec{n}(u_0, v_0) \perp T_{P_0} M$ (vidi sliku 22).

 Neka je $\vec{R} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ radij-vektor bilo koje točke (x, y, z) u tangencijalnoj ravnini $T_{P_0}M$. Tada je jednadžba tangencijalne ravnine u točki $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ na plohi M dana sa:

$$\boxed{(\vec{R} - \vec{x}(u_0, v_0)) \cdot \vec{n}(u_0, v_0) = 0} \quad (92)$$

odakle proizlazi:

$$(\vec{R} - \vec{x}(u_0, v_0)) \cdot \frac{\vec{x}_u(u_0, v_0) \times \vec{x}_v(u_0, v_0)}{|\vec{x}_u(u_0, v_0) \times \vec{x}_v(u_0, v_0)|} = 0$$

odnosno

$$(\vec{R} - \vec{x}(u_0, v_0)) \cdot (\vec{x}_u(u_0, v_0) \times \vec{x}_v(u_0, v_0)) = 0$$

ili

$$\boxed{(\vec{R} - \vec{x}(u_0, v_0), \vec{x}_u(u_0, v_0), \vec{x}_v(u_0, v_0)) = 0}. \quad (93)$$

Koristeći svojstvo mješovitog produkta vektora dobivamo da se jednadžba tangencijalne ravnine

(93) u točki $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ plohe M može pisati u obliku:

$$\left| \begin{array}{ccc} x - x(u_0, v_0) & y - y(u_0, v_0) & z - z(u_0, v_0) \\ x_u(u_0, v_0) & y_u(u_0, v_0) & z_u(u_0, v_0) \\ x_v(u_0, v_0) & y_v(u_0, v_0) & z_v(u_0, v_0) \end{array} \right| = 0 \quad (94)$$

Napomena:

Iz svojstva regularnosti plohe M ... $\vec{x}(u, v) = x(u, v)\vec{i} + y(u, v)\vec{j} + z(u, v)\vec{k}$ proizlazi da se u svakoj točki $P = \vec{x}(u, v)$ plohe M može postaviti tangencijalna ravnina $T_P M$. Dakle treba razlikovati oznake $T_P M$ od $T_{P_0} M$.

Naime, $T_P M$ označava tangencijalnu ravninu u bilo kojoj točki $P = \vec{x}(u, v)$ plohe M, dok $T_{P_0} M$ označava tangencijalnu ravninu u nekoj fiksnoj točki $P_0 = \vec{x}(u_0, v_0)$ plohe M. Jasno, koordinate točke P su skalarne funkcije dane jednadžbama (90), a koordinate točke P_0 su realni brojevi.

 Promatrajmo sada bilo koju krivulju na plohi M koja prolazi točkom $P_0 = (x_0, y_0, z_0) \in M$.

Ako parametre u i v proglašimo skalarnim funkcijama po nekoj varijabli t , onda se iz vektorske jednadžbe regularne plohe M dobiva vektorska jednadžba regularne krivulje C , koja leži na plohi M. Jasno, ako je ploha M regularna, onda će i bilo koja krivulja na toj plohi biti regularna (što se interpretira da je u svakoj točki te krivulje jednoznačno određen jedinični vektor tangente).

Dakle, neka je: M ... $\vec{x}(u, v) = x(u, v)\vec{i} + y(u, v)\vec{j} + z(u, v)\vec{k}$, $\vec{x}_u(u, v) \times \vec{x}_v(u, v) \neq \vec{0}$ za svaki $(u, v) \in U$ i neka je: $u = u(t)$, $v = v(t)$. Tada na plohi M dobivamo (regularnu) krivulju:

$$C \dots \vec{\gamma}(t) = \vec{x}(u(t), v(t)). \quad (95)$$

Uočimo da se identitetom (95) podrazumijeva da je

$$x(t) \cdot \vec{i} + y(t) \cdot \vec{j} + z(t) \cdot \vec{k} = x(u(t), v(t)) \cdot \vec{i} + y(u(t), v(t)) \cdot \vec{j} + z(u(t), v(t)) \cdot \vec{k}$$

Neka je $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ neka fiksna točka na plohi M

$$(\text{tj, } x_0 = x(u_0, v_0), \quad y_0 = y(u_0, v_0), \quad z_0 = z(u_0, v_0)).$$

Tada krivulja \mathcal{C} prolazi točkom $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ plohe M (ili analogno točka P_0 leži na krivulji \mathcal{C}) ako postoji $t_0 \in \mathbb{R}$ takav da vrijedi: $P_0 = \vec{\gamma}(t_0) = \vec{x}(u(t_0), v(t_0))$, gdje je $u(t_0) = u_0$ i $v(t_0) = v_0$. Uočimo da iz gore navedenog proizlaze sljedeći identiteti:

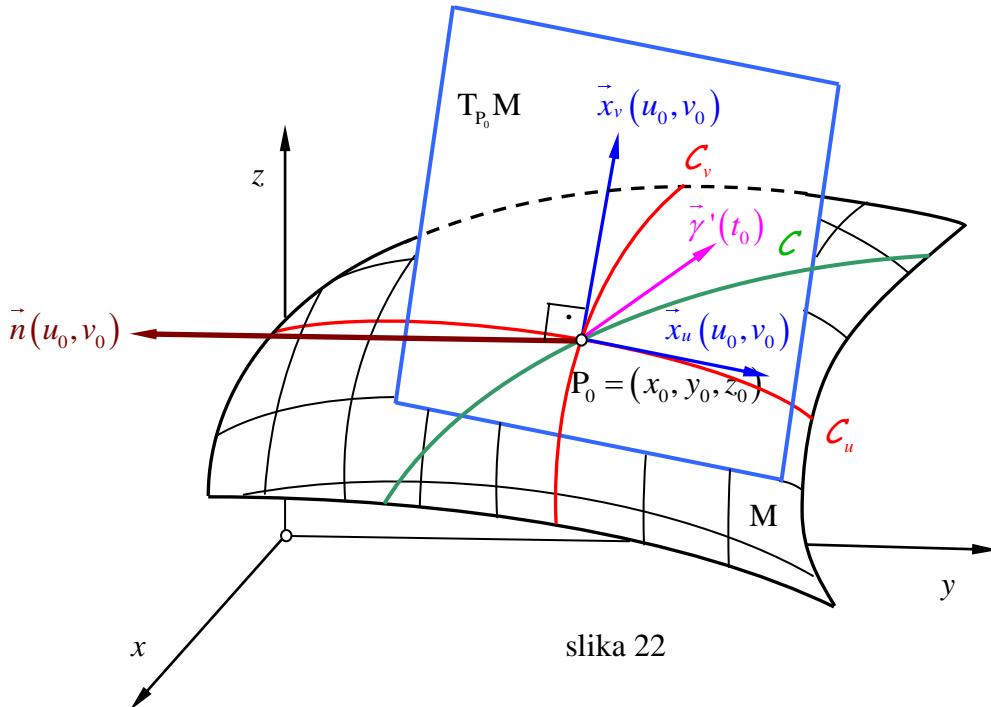
$$\begin{aligned} x_0 &= x(t_0) = x(u(t_0), v(t_0)) = x(u_0, v_0), \\ y_0 &= y(t_0) = y(u(t_0), v(t_0)) = y(u_0, v_0), \\ z_0 &= z(t_0) = z(u(t_0), v(t_0)) = z(u_0, v_0). \end{aligned}$$

Deriviranjem identiteta (95) po parametru t (pri čemu se koristi svojstvo derivacije kompozicije funkcija) dobivamo:

$$\boxed{\vec{\gamma}'(t) = \vec{x}_u(u(t), v(t)) \cdot u'(t) + \vec{x}_v(u(t), v(t)) \cdot v'(t)} \quad (96)$$

i specijalno za $t = t_0$ (gdje je t_0 neki fiksni parametar):

$$\boxed{\vec{\gamma}'(t_0) = \vec{x}_u(u_0, v_0) \cdot u'(t_0) + \vec{x}_v(u_0, v_0) \cdot v'(t_0)}. \quad (97)$$



slika 22

Komentar 3.1.6

Vektorska funkcija $\vec{\gamma}'(t)$, dana izrazom (96), interpretira se kao vektor tangente na krivulju \mathcal{C} u bilo kojoj njenoj točki. Vektor $\vec{\gamma}'(t_0)$, dan izrazom (97), predstavlja vektor tangente na krivulju \mathcal{C} u fiksnoj točki $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ krivulje \mathcal{C} .

Dakle, treba razlikovati vektorsku funkciju $\vec{\gamma}'(t)$ od vektora $\vec{\gamma}'(t_0)$.

Izrazom (97) dan je prikaz vektora $\vec{\gamma}'(t_0)$ kao linearne kombinacije vektora (tangenti) $\vec{x}_u(u_0, v_0)$ i $\vec{x}_v(u_0, v_0)$ na pripadne parametarske \mathcal{C}_u i \mathcal{C}_v krivulje u fiksnoj točki $P_0 = \mathcal{C}_u \cap \mathcal{C}_v$. Uzimajući u obzir da vektori $\vec{x}_u(u_0, v_0)$ i $\vec{x}_v(u_0, v_0)$ razapinju tangencijalnu ravninu $T_{P_0}M$ u fiksnoj točki P_0 plohe M zaključujemo da:

- ★ vektor tangente $\vec{\gamma}'(t_0)$ na krivulju \mathcal{C} u točki $P_0 = (x_0, y_0, z_0)$ mora ležati u tangencijalnoj ravnini $T_{P_0}M$ (razapetoj vektorima $\vec{x}_u(u_0, v_0)$ i $\vec{x}_v(u_0, v_0)$).

Poopćenje ovog rezultata direktno proizlazi iz izraza (96), kojim se vektorska funkcija $\vec{\gamma}'(t)$ prikazuje kao linearna kombinacija vektorskih funkcija $\vec{x}_u(u(t), v(t))$ i $\vec{x}_v(u(t), v(t))$ po nekom proizvoljnom parametru t . Pritom $\vec{x}_u(u(t), v(t))$ i $\vec{x}_v(u(t), v(t))$ razapinju tangencijalnu ravninu $T_p M$ u bilo kojoj točki $P = \vec{x}(u, v)$ (regularne) plohe M . Jasno, u izrazu (96) su $u'(t)$ i $v'(t)$ skalarne funkcije po parametru t .

Uzimajući u obzir definiciju derivacije funkcije jedne varijable, imamo da je:

$$\vec{\gamma}'(t) = \frac{d\vec{\gamma}(t)}{dt}, \quad u'(t) = \frac{du(t)}{dt}, \quad v'(t) = \frac{dv(t)}{dt}$$

pa se izraz (96) može pisati u obliku:

$$\frac{d\vec{\gamma}(t)}{dt} = \vec{x}_u(u(t), v(t)) \cdot \frac{du(t)}{dt} + \vec{x}_v(u(t), v(t)) \cdot \frac{dv(t)}{dt} \Big/ \cdot dt,$$

odakle (množeći sa diferencijalom dt) proizlazi

$$d\vec{\gamma}(t) = \vec{x}_u(u(t), v(t)) \cdot du(t) + \vec{x}_v(u(t), v(t)) \cdot dv(t)$$

čime dobivamo da je $d\vec{\gamma}(t)$ **totalni diferencijal 1. reda vektorske funkcije** $\vec{x} = \vec{x}(u, v)$.